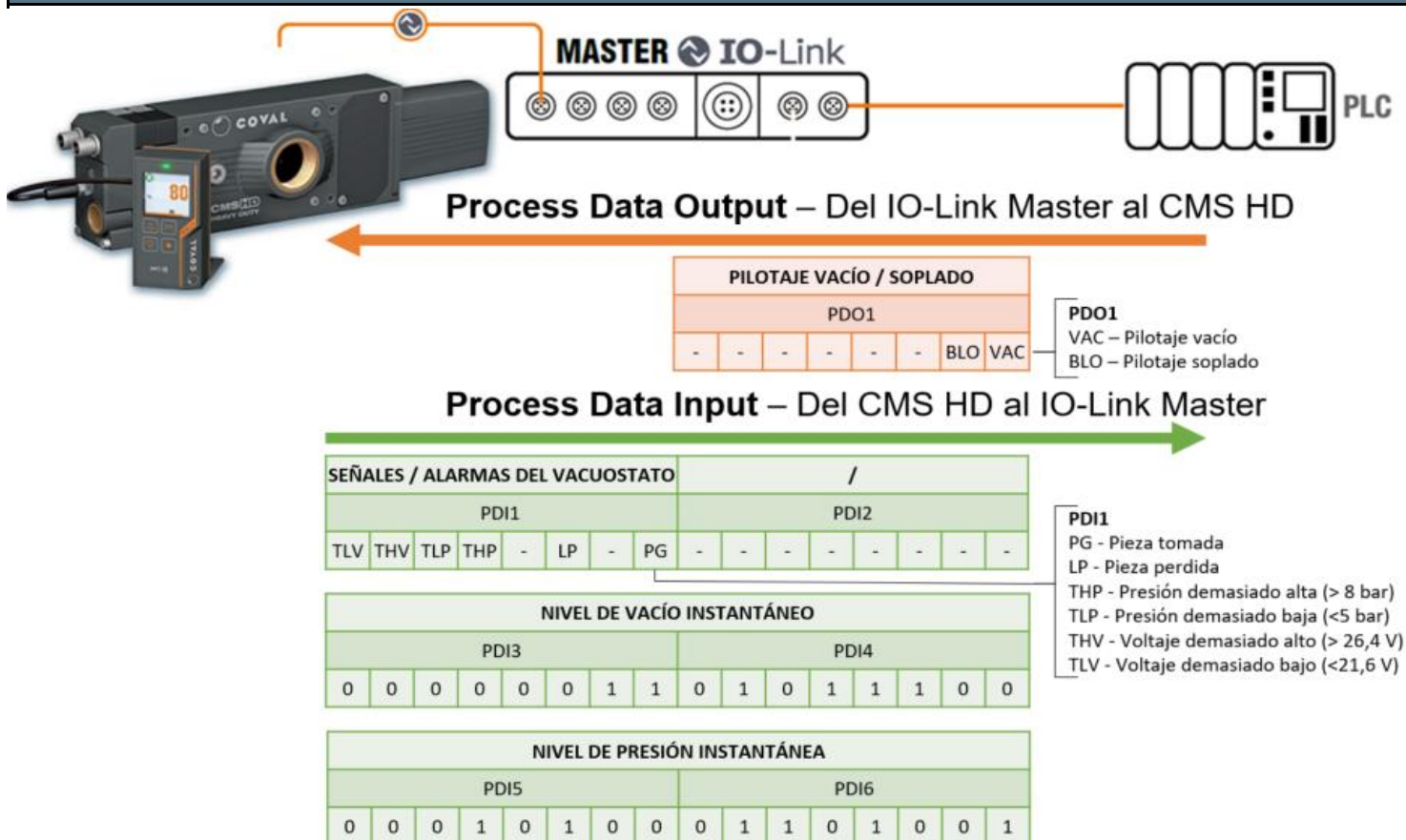


I) IO-Link comunicación

Revisión IO-Link	1.1	Modo SIO (Standard Input Output)	Sí
Velocidad de transmisión	COM3 / 230,4 Kbit/s	Proceso Data Input (PDI)	6 bytes
Tiempo de ciclo min.	1 ms	Proceso Data Output (PDO)	1 byte

II) Datos ciclos (PDI/PDO)



Proceso Data	Parámetros	Bit	Longitud (byte)	R/W	Unit	Comentario
PDI1	PG - Toma pieza (L1)	0	BOOL	RO		Nivel de vacío mayor que el umbral L1 y entre L1 y L1-h1
	No utilizado	1	BOOL			No utilizado
	LP - Pieza perdida	2	BOOL	RO		Nivel de vacío inferior a L1-h1 en fase de manipulación
	No utilizado	3	BOOL			No utilizado
	THP - Fallo presión aire alta	4	BOOL	RO		Presión de aire comprimido superior a 8 bar
	TLP - Fallo presión aire baja	5	BOOL	RO		Presión de aire comprimido inferior a 5 bar en dinámico
	THV - Fallo tensión alta	6	BOOL	RO		Tensión de alimentación eléctrica superior a 26,4 V
	TLV - Fallo tensión baja	7	BOOL	RO		Tensión de alimentación eléctrica inferior a 21,6 V en dinámico
PDI2	-	0-7	8xBOOL			No utilizado
PDI3 / PDI4	Nivel de vacío Instantáneo	0-15	2	RO	mbar	Nivel de vacío Instantáneo (0 a -1013 mbar)
PDI5 / PDI6	Nivel de presión instantáneo	0-15	2	RO	mbar	Nivel de presión aire comprimido (0 a 10 000 mbar)
PDO1	VAC - Pilotaje vacío	0	BOOL	RW		0 : aspiración OFF (Control de vacío: NC) : aspiración ON (Control de vacío: NO) 1 : aspiración ON (Control de vacío: NC) : aspiración OFF (Control de vacío: NO)
	BLO - Pilotaje soplado	1	BOOL	RW		0 : soplado OFF 1 : soplado ON
	-	2-7	6xBOOL			No utilizado

III) Datos acíclicos

IDENTIFICACIÓN

Índice (dec)	Parámetros	Longitud (byte)	R/W	Unidad	Valor			Comentarios
					min	Tip.	máx.	
7	ID de proveedor	2	RO	-		0x04		0x0421 = COVAL SAS
8						0x21		
9	ID del dispositivo	3	RO	-		0x00		0x3001 = CMSHD Series
10						0x30		
11						0x01		
16	Nombre del vendedor	9	RO		COVAL SAS			
17	Texto del proveedor	15	RO		Vacuum managers			
18	Nombre del producto	32	RO		CMSHD--X-----			Referencia completa
19	Identificación de producto	10	RO		CMSHDCxx			Referencia simplificada
20	Texto del producto	38	RO		Heavy Duty Vacuum Pump			
21	Número de serie	8	RO		20420852461000000			
22	Revisión de hardware	3	RO		1.0			
23	Revisión de firmware	22	RO		io03.05.00_hmi03.05.00			



PARAMETROS DEL PROCESO

Índice (dec)	Parámetros	Longitud (byte)	R/W	Unidad	Valor			Comentarios
					min	Tip.	máx.	
64	Señal de agarre de la pieza L1	2	RW	mbar	10	400	999	Recomendaciones: h1 ≥ 10 L1 > h1
65	Histéresis agarre de la pieza L1	2	RW	mbar	0	100	999	
72	Soplado automático	1	RW	-	0	0	1	0 : OFF / 1 : ON
73	Duración soplado automático	2	RW	msec	100	500	9999	Soplado automático durante un período de 100 a 9999ms en cuanto se desactiva el pilotaje del vacío.
▼ Configuraciones preestablecidas ▼								
74	CONF1-L1	2	RW	mbar	10	400	999	
75	CONF1-h1	2	RW	mbar	0	100	999	
78	CONF2-L1	2	RW	mbar	10	500	999	
79	CONF2-h1	2	RW	mbar	0	0	999	
2	Selección configuración 1	1	WO	-	162 / 0xA2			Habilita las configuraciones: CONF1-L1/h1/L2/h2
2	Selección configuración 2	1	WO	-	163 / 0xA3			Habilita las configuraciones: CONF2-L1/h1/L2/h2



CONFIGURACIÓN DE DISPOSITIVO

Índice (dec)	Parámetros	Longitud (byte)	R/W	Unidad	Valor			Comentarios
					min	Tip.	máx.	
90	Tipo de conmutación de E/S	1	RW	-	0	0	1	0 : PNP / 1 : NPN
91	Salida contacto 1 (TON1)	1	RW	-	0	0	1	0 : NO / 1 : NC
92	Salida contacto 2 (TON2)	1	RW	-	0	0	1	0 : NO / 1 : NC
93	Cableado específico	1	RW	-	0	0	1	0 : OFF / 1 : ON (inversión DO1 ↔ DO2)



DIAGNÓSTICO

Índice (dec)	Parámetros	Longitud (byte)	R/W	Unidad	Valor			Comentarios
					min	Tip.	máx.	
100	Nombre de dispositivo personalizado	20	RW	-	CMSHD			Campo libre, máximo 20 caracteres.
101	Número de serie de HMI	20	RO	-	20420852461000000			
▼ Función de diagnóstico de la red de vacío ▼								
2	Iniciar diagnóstico de red de vacío (comprobación inicial)	1	WO		164 / 0xA4			La función de diagnóstico de la red de vacío tiene como objetivo medir periódicamente la caída del vacío para compararla con la medición inicial realizada en la puesta en marcha del eyector. Se dispara una alarma cuando la caída de vacío medida es mayor o igual a la referencia de caída de vacío (índice 103) + Umbral de caída de vacío permitido (índice 105). Consulte las instrucciones detalladas en el manual de instrucciones principal.
2	Iniciar diagnóstico de red de vacío (comprobación periódica)	1	WO		165 / 0xA5			
102	Resultado de la última prueba	1	RO	-	0	0	2	0: Prueba no realizada 1: Prueba fallida 2: Prueba Ok
103	Valor de la caída de vacío	2	RO	mbar	0	0	999	Caída de vacío medida en la puesta en marcha del eyector (Comprobación inicial: Índice 2 / 164d). Debe ser ≤ 200 mbar para obtener el resultado de "Prueba OK".
104	Valor medido última caída de vacío	2	RO	mbar	0	0	999	
105	Umbral de caída de vacío permitido	2	RW	mbar	10	100	200	Define el margen permitido de caída de vacío antes de disparar la alarma "Red de vacío obstruida".
▼ Contadores ciclos ▼								
110	Contador de pilotajes de vacío externos	4	RO	-	0	0	1E+08	
112	Contador de pilotajes de soplado	4	RO	-	0	0	1E+08	
113	Contador de tomas	4	RO	-	0	0	1E+08	
114	Contador de tomas fallidas	4	RO	-	0	0	1E+08	
117	Contador fallos tensión alimentación demasiado alta	4	RO	-	0	0	1E+08	
118	Contador fallos tensión alimentación demasiado baja	4	RO	-	0	0	1E+08	
119	Vacío y soplado en el mismo contador de tiempo	4	RO	-	0	0	1E+08	
120	Contador de fallos de presión demasiado alta	4	RO	-	0	0	1E+08	
121	Contador de fallos de presión demasiado baja	4	RO	-	0	0	1E+08	
122	Contador de fallas de soplado	4	RO	-	0	0	1E+08	
▼ Calibración sensores ▼								
2	Calibración sensor de vacío	1	WO	-	160 / 0xA0			
2	Calibración sensor de presión	1	WO	-	161 / 0xA1			
▼ Ajustes de fábrica ▼								
2	Restablecer la configuración del dispositivo	1	WO	-	166 / 0xA6			
2	Restablecer todos los ajustes	1	WO	-	130 / 0x82			

COVAL SAS - ZA Les Petits Champs - 26120 MONTELIER - FRANCE